專題 -地震警報器

•••

負責主題構想,硬體設計以及程式撰寫

專題背景與動機

當下地震很多。本專題希望透過 ESP32 + MPU6050 感測地震, 結合 Python 進行連接, 並透過 Discord 即時發送警報, 以達到防災警示的作用。

專題目標

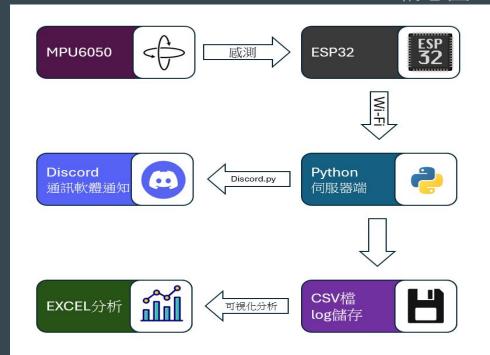
- 1. 透過 MPU6050 偵測加速度變化,測算震度
- 2. 連接 Python 進行數據儲存與整合
- 3. 整合 Discord Bot 發送警報通知
- 4. 進行視覺化與分析

技術與工具

● 硬體: ESP32, MPU6050, server用電腦

構想圖.

- 語言: Arduino C, Python
- 鏈接: HTTP / socket
- 通知系統: discord.py



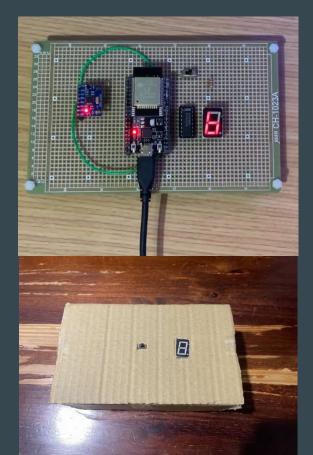
專題實作流程

- 1. ESP32 讀取 MPU6050 感測數據並傳至 Python Server
- 2. Python Server 進行數據儲存與地震判定
- 3. 透過 Discord Bot 發送警報
- 4. 儲存歷史數據並進行 Excel 分析

挑戰與解決方案

- MPU 6050 精度問題
 - →抵銷了重力及個體數值差值
- 感測數據波動過大
 - → 使用移動平均法過濾雜訊
- Python 連接 discord bot RPC 429 問題
 - → 設置條件式輸出

圖1.硬體與即時輸出 圖2.為加上外殼後



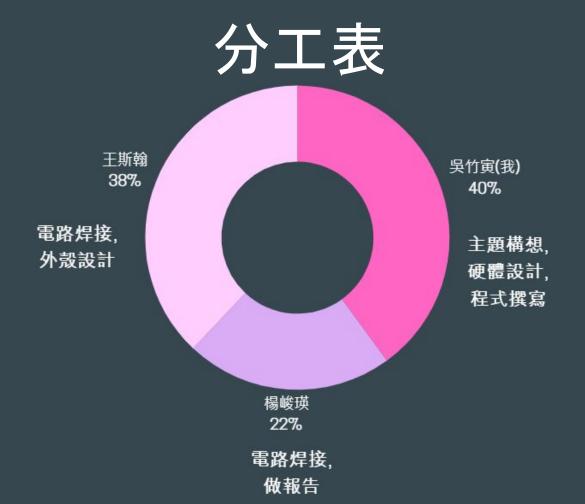
成果

圖3.Disocrd應用通知



心得與結論

從硬體設計再到軟體設計, 要產出一個成果需要很多的時 間。一開始在焊完電路板後, 發現了原本的接腳不能使用 I2C. 導致MPU6050連接不上. 後來做完硬體後又遇到了區 域網以及公網ip配置的問題。我感受到了計畫趕不上變化 的問題, 調整MPU6050的數值又調到心態很差, 硬體要考 慮的因素太多了每個元件的規格,配置太駁雜, 我學到了需 要多人協作原因, 以及其中要再多加幾次測試, 例如先在 麵包版上接線測試傳輸的功能,封裝好後感測器的數值又要 調整。下次要多規劃意外發生後的處理措施。



資料來源

Python 內建函式庫: <u>Link</u>

Discord API : Link

MPU 6050 使用方法參考: Link 1. Link 2.

地震分析方法: <u>Link 1.</u> <u>Link 2.</u>

傳輸連接方法: <u>Link 1.</u> <u>Link 2.</u>